

## ВИБРОМЕТР ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫЙ ЦИФРОВОЙ ZET 7152-N PRO

----

## РУКОВОДСТВО ПО ЭКСПЛУАТАЦИИ

ЭТМС.402210.001 РЭ

000 «ЭТМС»

## Оглавление

1 Назначение	и технические характеристики	3
1.1. Назначе	ние цифровых датчиков	3
1.2. Условия	я эксплуатации	3
2 Внешний ви	ид, маркировка контактов и схема подключения	4
2.1. Внешни	ій вид цифровых датчиков	4
2.2. Обознач	чение контактов цифровых датчиков	4
2.3. Направл	пение осей X, Y, Z	5
2.4. Схема п	юдключения при построении измерительной цепи	5
3 Подготовка	к конфигурированию	6
3.1. Подклю	учение цифровых датчиков	6
3.2. Програм	има «Диспетчер устройств»	6
4 Конфигуриј	рование цифровых датчиков	7
4.1. Конфиг	урирование интерфейсной части цифровых датчиков	7
4.2. Назначе	ение и состав вкладок для конфигурирования измерительной части цифр	ровых
датчиков		8
4.2.1. Вкл	адки «Ось Х», «Ось Ү» и «Ось Z»	8
4.2.2. Вкл	адка <i>«Настройки»</i>	10
4.2.3. Вкл	адка «Сжатие»	11
4.2.4. Вкл	адка <i>«Метрология»</i>	12
4.2.5. Вкл	адка «Результаты»	12
4.3. Конфиг	урирование цифровых датчиков ZET 7152-N PRO	13
4.4. Список	основных программ ZETLAB для работы с ZET 7152-N PRO	14
Приложение А Т	Гиповые сценарии работы с датчиком	15

### 1 Назначение и технические характеристики

#### 1.1. Назначение цифровых датчиков

Виброметр интеллектуальный цифровой ZET 7152-N PRO (далее по тексту цифровой датчик ZET 7152-N PRO) предназначен для измерения и преобразования ускорения, действующего на корпус преобразователя (акселерометра), в цифровой сигнал и дальнейшей передачи измеренных значений в цифровом виде. Цифровой датчик представляет собой вибродатчик со встроенным трехосевым чувствительным элементом, осуществляющим преобразование постоянной составляющей ускорения в цифровой код по трем взаимно перпендикулярным осям X, Y и Z.

Цифровые датчики ZET 7152-N PRO могут применяться автономно или в составе распределенной измерительной сети для измерения общей и локальной вибрации, как на производстве, так и в жилых и общественных зданиях. Цифровые датчики легко устанавливаются на объекте испытаний, не требуя подключения внешних первичных преобразователей.

### 1.2. Условия эксплуатации

Цифровые датчики ZET 7152-N PRO имеют промышленное исполнение и предназначены для эксплуатации в жестких условиях. Это позволяет применять их в неблагоприятных условиях окружающей среды, выдерживая большие механические нагрузки и вибрации.

Цифровые датчики допускаются к применению во взрывоопасных зонах в соответствии с установленной маркировкой взрывозащиты 0ExiaIICT6 X.

Условия эксплуатации цифровых датчиков представлены в Табл. 1.1.

Табл. 1.1 Условия эксплуатации ZET 7152-N PRO

Параметр	Значение
Температура окружающего воздуха, °С	-4080
Относительная влажность воздуха, %	Не более 98 <sup>1</sup>
Атмосферное давление, мм. рт. ст.	495-800

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> при температуре воздуха 35 °C.

## 2 Внешний вид, маркировка контактов и схема подключения

### 2.1. Внешний вид цифровых датчиков

На Рис. 2.1 представлен внешний вид цифрового датчика ZET 7152-N PRO. Цифровой датчик крепится на объекте измерений по трем точкам через отверстия Ø5 мм.



Рис. 2.1 Внешний вид датчика линейного ускорения ZET 7152-N PRO

## 2.2. Обозначение контактов цифровых датчиков

Цифровые датчики ZET 7152-N PRO имеет 4-контактный разъём ST12 для подключения к измерительной линии. На Рис. 2.2 приведен вид разъёма ST12 со стороны сочленения датчика с кабелем измерительной линии. Назначение цепей разъема приведено в Табл. 2.1.



Рис. 2.2 Вид на разъем датчика со стороны сочленения

Табл. 2	2.1	Назначение	цепей	разъема	датчика
---------	-----	------------	-------	---------	---------

Номер контакта	Назначение цепи
1	924 B
2	CAN 2.0 линия «Н»
3	CAN 2.0 линия «L»
4	GND

#### 2.3. Направление осей Х, Ү, Z

Цифровой датчик ZET 7152-N PRO представляет собой вибродатчик со встроенным трехосевым чувствительным элементом, осуществляющим преобразование постоянной составляющей ускорения в цифровой код по трем взаимно перпендикулярным осям X, Y и Z. Поэтому при установке цифрового датчика на объекте измерений следует обратить внимание на направление осей вибрации. Направление осей X, Y, Z датчика ZET 7152-N PRO указано на корпусе цифрового датчика ZET 7152-N PRO (Рис. 2.3).



Рис. 2.3 Направление осей Х, Ү, Z

#### 2.4. Схема подключения при построении измерительной цепи

Подключение цифровых датчиков ZET 7152-N PRO к измерительной сети осуществляется последовательно, через соединитель ZET 7002. Образовавшаяся измерительная цепочка из цифровых датчиков, подключается к компьютеру при помощи преобразователя интерфейса (Табл. 3.1). На Рис. 2.4 представлена измерительная сеть, построенная на базе цифровых датчиков ZET 7152-N PRO.





В конце измерительной цепи необходимо установить заглушку с терминальным сопротивлением 120 Ом. Заглушка устанавливается на свободный (незадействованный) разъем FQ14-4ZK-S последнего в измерительной цепи соединителя ZET 7002.

## 3 Подготовка к конфигурированию

#### 3.1. Подключение цифровых датчиков

Перед началом работы с цифровыми датчиками их следует подключить к компьютеру с использованием преобразователей интерфейсов см. Табл. 3.1.

Примечание: необходимо чтобы преобразователи интерфейсов были сконфигурированы в режимы, обеспечивающие работу с цифровыми датчиками (см. «Руководство по конфигурированию ZET7174», «Руководство по конфигурированию ZET 7176»).

Тип цифрового датчика	Преобразователь интерфейса	Порт на компьютере
7ET 7152 N DDO	ZET7174	USB 2.0
ZE1 /132-N PRO	ZET7176	Ethernet

Табл. 3.1 Подключение ZET 7152-N PRO к преобразователям интерфейса

На компьютере, при помощи которого будет производиться конфигурирование цифровых датчиков, должна быть установлена операционная система Windows, а также установлено и запущено программное обеспечение ZETLAB.

### 3.2. Программа «Диспетчер устройств»

Конфигурирование цифровых датчиков производится в программе «Диспетчер устройств», которая располагается в меню «Сервисные» на панели ZETLAB (Рис. 3.1).

В левой части окна располагается дерево иерархии устройств, подключенных к ПК. Верхний уровень иерархии составляют преобразователи интерфейса и устройства, подключаемые непосредственно к ПК. Во втором уровне иерархии отображаются цифровые датчики, подключенные к выбранному преобразователю интерфейса.

Если выбран режим подробного отображения, то в правой части окна отображаются основные параметры измерительных каналов в виде таблицы.

Выбор цифрового датчика, подлежащего конфигурированию, осуществляется двойным кликом левой кнопкой мыши по его наименованию. (Для более подробного ознакомления см. «Программное обеспечение ZETLAB. Руководство пользователя»).

## 4 Конфигурирование цифровых датчиков

<u>Внимание!</u> Производитель оставляет за собой право на изменение версии программного обеспечения цифрового датчика. Порядок обновления цифрового датчика до текущей версии программного обеспечения описан в документе «PO\_Cepвиcная работа с ZET7xxx.pdf», расположенном по директории <u>https://file.zetlab.com/Document/</u>

### 4.1. Конфигурирование интерфейсной части цифровых датчиков

Конфигурирование интерфейсной части приведено в документе «Конфигурирование интерфейсной части интеллектуальных модулей серии ZET7xxx».

Следует обратить особое внимание, что во вкладках «Информация» в поле «Адрес (node) от 2 до 63», каждого цифрового датчика, должен устанавливаться уникальный адрес устройства в измерительной цепи. Обязательным условием исправной работы измерительной цепи является наличие разных адресов у всех устройств, входящих в состав данной цепи. Адреса устройств следует устанавливать в диапазоне от 3 до 63.

**Примечание**: цифровые датчики ZET 7152-N PRO состоят из трёх каналов (по умолчанию они имеют названия: «Ось Х», «Ось Y», «Ось Z»), соответствующие трем измерительным осям. При установке адресов устройств следует учитывать, что каналы цифровых датчиков ZET 7152-N PRO занимают три адреса в измерительной линии CAN.

# **4.2.** Назначение и состав вкладок для конфигурирования измерительной части цифровых датчиков

**Примечание**: Описание вкладок «Общие», «Информация» и «CAN» приведены в документе «Конфигурирование интерфейсной части интеллектуальных модулей серии ZET7xxx».

4.2.1. Вкладки «Ось Х», «Ось Ү» и «Ось Z»

Цифровой датчик состоит из трех каналов (по умолчанию они имеют названия: «ZET7152N\_X», «ZET7152N\_Y», «ZET7152N\_Z»).

Изменения параметров цифрового датчика возможно вносить только во в вкладках канала ZET7152N\_X. При изменении параметров канала ZET7152N\_X, система автоматически вносит соответствующие изменения также для каналов Y и Z.

В меню «Свойства» цифрового датчика ZET 7152-N PRO представлено три идентичные вкладки с названиями «Ось Х», «Ось Y», «Ось Z» для каждого из трех измерительных каналов. Каждая из вкладок несет информацию по выбранному измерительному каналу.

На Рис. 4.1 приведен пример вкладки «Ось Х», а в Табл. 4.1 - информация о параметрах.

войства: ZET7	152N_X (02)					<b>—</b> ×	
Сжатие	CAN	Са	моконтроль		Метрология	Результаты	
Общие	Информац	ия	Ось Х	(	Описание оси	Настройки	
Параметры измерения							
Текущее из	меренное зна	чение	, ед. изм.:		0.0477851		
Частота об	новления дан	ных, Гі	4:		200		
Единица из	мерения:				м/с^2		
Наименова	ние оси Х:			[	ZET7152N_X		
Минимальное значение, ед. изм.:					-19		
Максималь	ное значение	, ед. и	зм.:		19		
Опорное зн	ачение для ра	асчёта	, дБ:		3e-05		
Чувствител	іьность, В/ед.	изм.:			0		
Порог чувс	твительности,	ед. из	8M.:		3.9e-06		
					Применить	Отменить	

Рис. 4.1 Вкладка «Ось Х»

Табл. 4.1 Пе	араметры	вкладок	«Ось Х»,	«Ось	<i>Y»,</i>	«Ось Z»
--------------	----------	---------	----------	------	------------	---------

Папаметр	Возможность	Допустимые	Описание
парамстр	изменения	значения	Описанис
Текущее		В пределах	Отображает измеренное цифровым
измеренное	_	диапазона	датчиком значение по данному каналу,
значение,		измерений	зафиксированное на момент открытия
ед. изм.		1	вкладки.
Частота			Соответствует текушей частоте обновления
обновления	—	_	
данных, Гц			
			Соответствует текущей единице измерений.
Единица	_	g	Зависит от значения, установленного для
измерения		м/c <sup>2</sup>	параметра «Единица измерения» во вкладке
			«Настройки».
		Любая	Назначается произвольно. Рекомендуется
Наименован	Ла	последовательн	для первого канала назначать имя с
ие оси Х	Да	ость символов	символом «Х», для второго - «Ү», для
		(не более 32)	третьего – «Z».
			В ячейке отображается минимально
Минимальн			возможное значение, которое может быть
ое значение	—	—	измерено цифровым датчиком по данному
ед. изм.			каналу. Параметр зависит от измеряемой
			физической величины.
			В ячейке отображается максимально
Максимальн			возможное значение, которое может быть
ое значение	_	-	измерено цифровым датчиком по данному.
ед. изм.			Параметр зависит от измеряемой
			физической величины.
Опорное			Отображается опорное значение
значение для	_	-	необходимое для пересчета измеренного
расчета, дБ			значения в дБ.
Чувствитель			
ность,	_	_	$(\pi\pi q \text{ ZET } 7152 \text{ N DPO} \pi q \text{ sector to extra event})$
В/ед. изм.			(для ZE1 /152-№ РКО параметр не актуален)
Порог			
чувствитель			Параметр указывает на минимальное
ности		_	возможное регистрируемое значение.
ед. изм.			

## 4.2.2. Вкладка «Настройки»

На Рис. 4.2 приведен пример вкладки «Настройки», а в Табл. 4.2 - информация о параметрах.

Свойства: ZET7	152N_X (02)					×	
Сжатие	CAN	Ca	моконтроль		Метрология	Результаты	
Общие	Информац	ия	Ось Х	T.	Описание оси	Настройки	
Общие настр	Общие настройки						
Тип цифров	зого датчика:			237			
Частота об	новления дан	ных, Гі	t:	200	)	•	
Единица из	мерения:			м/с	2 <sup>2</sup>	•	
Диапазон, (	g:			±2		•	
Оси:				X, Y	(, Z	•	
			,				
					Применить	Отменить	

Рис. 4.2 Вкладка «Настройки»

Табл. 4.2 П	араметры	вкладки	«Hacm	ройки»
-------------	----------	---------	-------	--------

Параметр	Возможность изменения	Допустимые значения	Описание
Тип цифрового датчика	Нет	230,,	Внутренняя информация о типе первичного преобразователя.
Частота обновления данных, Гц	Дa	50, 100, 200, 2500	Частота, с которой производится аналого-цифровое преобразование регистрируемых сигналов.
Единица измерений	Дa	м/c <sup>2</sup> g	Выбор единицы измерений, выдаваемых данных. Используется цифровым датчиком для преобразований измеряемых величин.
Диапазон, g	Да	±2 ±8	Диапазон измерения ускорения ZET 7152-N PRO.
Оси	Дa	X, Y, Z X Y Z	Включение/отключение измерительных осей цифрового датчика. В зависимости от выбора из списка измерения будут проводиться либо по всем трем осям, либо по одной выбранной оси.

## 4.2.3. Вкладка «Сжатие»

На Рис. 4.3 приведен пример вкладки «Сжатие», а в Табл. 4.3 - информация о параметрах.

Свойства: ZET7	152N_X (02)				×
Общие	Информаци	я О	сь Х	Описание оси	Настройки
Сжатие	CAN	Самоко	нтроль	Метрология	Результаты
Параметры	сжатия				
Статус акти	ивности:		откл		•
Коэффицие	ент сжатия:		2		
				Применить	Отменить
				Применить	Отменитв

Рис. 4.3 Вкладка «Сжатие»

Табл. 4.	3 Па	раметры	вкладки	«Сжатие»
----------	------	---------	---------	----------

Параметр	Возможность изменения	Допустимые значения	Описание
Статус активности	Дa	ВКЛ ОТКЛ	Включение/отключение функции сжатия данных при передачи датчиком измеренных сигналов на компьютер.
Коэффициент сжатия	Дa	110	Коэффициент сжатия данных при передачи измеренных сигналов на компьютер (в количестве раз).

## 4.2.4. Вкладка «Метрология»

Вкладка «Метрология» содержит сервисную информацию о программном обеспечении цифрового датчика.

## 4.2.5. Вкладка «Результаты»

Вкладка «Результаты» содержит сервисную информацию о текущей степени сжатия цифрового потока.

#### 4.3. Конфигурирование цифровых датчиков ZET 7152-N PRO

При конфигурировании цифрового датчика во вкладках «Ось Х», «Ось У» и «Ось Z» измените название (при необходимости) на удобные вам (например, на ассоциируемое с местом расположения датчика).

Во вкладке «Настройки» выберите требуемую частоту обновления данных (частоту дискретизации).

Примечание: При выборе требуемой частоты обновления учитывайте, что верхняя граница частотного диапазона анализируемого сигнала будет в 2,5 раза ниже значения

**1** частоты обновления данных. Например, если вам требуется контролировать сигнал в частотном диапазоне до 40 Гц, то в качестве частоты обновления достаточно установить значение 100 Гц.

Во вкладке «Настройки» выберите необходимые единицы и диапазон измерения.

При необходимости перевести датчик на работу по одному измерительному каналу позволяет параметр «Оси» во вкладке «Настройки».

После внесения изменений необходимо активировать кнопку «Сохранить».

## 4.4. Список основных программ ZETLAB для работы с ZET 7152-N PRO

Для того чтобы произвести регистрацию, анализ и обработку временных реализаций зарегистрированных сигналов следует воспользоваться следующими программами из состава ПО ZETLAB:

- 1. «Вольтметр переменного тока» (панель ZETLAB, раздел «Измерение»);
- 2. «Виброметр» (панель ZETLAB, раздел «Измерение»);
- 3. «Многоканальный осциллограф» (панель ZETLAB, раздел «Отображение»);
- 4. «Универсальный осциллограф» (панель ZETLAB, раздел «Отображение»);
- 5. «Запись сигналов» (панель ZETLAB, раздел «Регистрация»);
- 6. «Воспроизведение сигналов» (панель ZETLAB, раздел «Регистрация»);
- 7. «Просмотр трендов» (панель ZETLAB, раздел «Отображение»);
- 8. «Узкополосный спектр» (панель ZETLAB, раздел «Анализ сигналов»);
- 9. «Взаимный узкополосный спектр» (панель ZETLAB, раздел «Анализ сигналов»).

Примечание: Для доступа к справочной информации (находясь в окне той из программ,

по которой требуется получить справочную информацию) следует активировать на клавиатуре клавишу <F1>.

## Приложение А Типовые сценарии работы с датчиком

### Сценарий 1. Просмотр, регистрация и воспроизведение исходных данных

Для просмотра исходных данных открыть программу «Многоканальный осциллограф» из меню «Отображение» панели ZETAB. В окне программы «Многоканальный осциллограф» выбрать соответствующие измерительные каналы (Рис. А.1).



Рис. А.1 Программа «Многоканальный осциллограф»

Для регистрации данных запустить программу «Запись сигналов» из меню «Регистрация» панели ZETLAB. В окне программы «Запись сигналов» выбрать измерительные каналы и задействовать параметр «Непрерывная запись» (Рис. А.2).

🛅 Запись сигналов — 🗆 🗙						
Директория: C:\ZETLab\signal	s\					
Название	Частота	[2021-08-31 14:09:37]				
□ ZET 7152-N VER.3 №1	<b>^</b>					
Accel-X (20)	100 Fi					
Accel-Y (21)	100 Fi					
Accel-Z (22)	100 Fi					
Velocity-X (24)	100 Fi					
Velocity-Y (25)	100 Fi	Записать комментари	ий 🔒			
Velocity-Z (26)	100 Fi	Аудиозапись —	Видеозапись			
Recorder (41)	1 Гц	<b>.</b>				
GPS (45)	1 Гц ⊻	¥				
		Длительность, с	Преамбула, с			
Непрерывная запись		100 5				
			<			

Рис. А.2 Программа «Запись сигналов»



Просмотр зарегистрированных данных производить с помощью программы «Просмотр трендов» (Рис. А.3), запуск которой выполняется из меню «Регистрация» панели ZETLAB.

Рис. А.З Программа «Просмотр трендов»

При необходимости провести анализ и обработку временных реализаций зарегистрированных сигналов следует на графике приблизить интересуемую область и из меню «Действия» программы «Просмотр трендов» запустить программу «Воспроизведение сигналов» (Рис. А.4).



Рис. А.4 Меню «Действия»

В открывшемся окне программы «Воспроизведение сигналов» (Рис. А.5) автоматически откроется директория с часовой записью, содержащая интересующую область. Для воспроизведения записи сигнала с определенного момента времени на графике предварительного просмотра следует установить курсор на соответствующей временной отметке. Если необходимо воспроизведение записи длительностью более 1 часа, то следует установить отметку в поле «Непрерывно. Для начала воспроизведения нажать кнопку «



Рис. А.5 Программа «Воспроизведение сигналов»

После запуска воспроизведения записанные сигналы становятся доступными для программ из состава ПО ZETLAB, используемые для обработки сигналов. Наиболее востребованные программы:

- ✓ «Многоканальный осциллограф» (панель ZETLAB, раздел «Отображение»);
- ✓ «Узкополосный спектр» (панель ZETLAB, раздел «Анализ сигналов»);
- ✓ «Взаимный узкополосный спектр» (панель ZETLAB, раздел «Анализ сигналов»);
- ✓ «Модальный анализ» (панель ZETLAB, раздел «Анализ сигналов»);
- ✓ «Взаимный корреляционный анализ» (панель ZETLAB, «Анализ сигналов») и др.

# Сценарий 2. Получение виброускорения, виброскорости и виброперемещения в программе «Самописец»

Преобразование значений виброускорения в значения виброскорости и виброперемещения осуществляется в программе «Многоканальный самописец» (Рис. А.6) из меню «Регистрация» панели ZETLAB.



Рис. А.6 Программа «Многоканальный самописец»

Для настройки программы «Многоканальный самописец» в окне программы нажать кнопку «Параметры». В открывшемся окне «Настройка параметров самописца» выбрать измерительные каналы и для каждого из них выбрать соответствующий тип обработки (Рис. А.7):

Для измерения ускорения – «без обработки»;

Для измерения скорости – «интегрирование»;

Для измерения перемещения – «дв. интегрирование».

iapi	аметры Мон	иторинг								
сно	вные настройки									
Кол	ичество	-И:	змерения		050					
Уп	юрядочить по кана	алам	Интервал 1 ч		Copoc U					
_		то	ображения							
P	азмерность	×								
Кс	оличество измеряе	емых У	среднение 1 с	~						
	параметров		Широкое							
	3	÷ y	среднение 10	~						
l₽	Канал	Ед.изм.	Тип обработки	Ед.изм.	Параметр	дБ	Ед.изм.	ФВЧ, Гц	ФНЧ, Гц	Цвет
	Accel-X (20)	M/C <sup>2</sup>	без обработки	M/C <sup>2</sup>	СКЗ	-	M/C <sup>2</sup>			
2	Accel-X (20)	M/C <sup>2</sup>	интегрирование	мм/с	СКЗ	-	мм/с			
3	Accel-X (20)	M/C <sup>2</sup>	дв. интегрирован	MM	СКЗ	-	MM			

Рис. А.7 Настройка параметров самописца

В результате в окне программы «Многоканальный самописец» отобразятся графики выбранных измерительных каналов, а также результаты их обработки в соответствующих единицах измерения (Рис. А.8).



Рис. А.8 Программа «Многоканальный самописец»

# Сценарий 3. Получение виброускорения, виброскорости и виброперемещения в программе «Фильтрация»

Преобразование сигналов виброускорения в сигналы виброскорости и виброперемещения осуществляется в программе «Фильтрация сигналов» (Рис. А.9) из меню «Автоматизация» панели ZETLAB.

Φ	ильтрация сигнал	тов					×	
Колич	Количество каналов 1 Поиск Групповой режим							
Nº	№ Название фильтра Уровень Параметры фильтра							
1	1 Фильтр1 Accel-X (20)							
Пара	аметры фильтра —							
Назва	ание Фильтр1	Ka	нал Accel->	< (20) 🛛 🗸	Тип Лин.		$\sim$	
_Φ	НЧ 1	▲ F cp.,	Гц			1000.0		
•	вч 1	★ F cp.,	Гц 🖂 🔤		(;;;;)>	1000.0		
<b>0</b>	гибающая							
<u>ч</u>	астотная коррекци	19	Характ. час	т. коррекции		Wb	$\sim$	
ПД	олеокт. фильтраци	я Д	<b>1</b> /1 $\vee$	Ср. геом. час	тота, Гц		$\sim$	
П	ейств. резонанс	F собств.,	Гц		(::::) >	1000.0		
		Де	кр.			0.5		
ПК	оррек. сейсмометр	а F0, Гц	10.0	<b>F1, Гц</b> 1.00	h	1.00		
	Частота = 0.0	)0 Гц Ј	ЛАЧХ Филь	тр1 = 0 дБ				
Æ								
Ϋ́ο.	5							
Ъ								
	0.003052		0.1	1		10	50	
					Ч	астота	, Гц	

Рис. А.9 Программа «Фильтрация сигналов»

В открывшемся окне программы «Фильтрация сигналов» настроить количество каналов фильтра, выбрать измерительные каналы виброускорения, для каждого из них дать название и установить соответствующий тип обработки (Рис. А.10):

Для измерения скорости – «инт.1»;

Для измерения перемещения – «инт.2».

👖 Фильтрация сигналов	– 🗆 X	📜 Фильтраци	я сигналов			>	×
Количество каналов 2 Поиск	Прупповой режим	Количество кан	алов 2	Поиск		🗌 Групповой реж	им
№ Название фильтра Уровень	Параметры фильтра	№ Названи	е фильтра	Уровень	Параметры филь	тра	
1 Виброскорость	Ассеl-Х (20), Инт.1	1 Виброск	орость		Accel-X (20), Инт.	1	
2 Виброперемещение	Accel-X (20), Инт.2	2 Вибропе	ремещение		Accel-X (20), Инт.	2	
							-
Параметры фильтра		Параметры ф	ильтра				
Название Виброскорость Канал Ассен	× (20) 🗸 Тип Инт. 1 🗸	Название Виб	роперемещени	Канал Accel	× (20) 🗸 Тиг	Инт. 2	~
🗌 ФНЧ 1 🐥 F ср., Гц 📻	() 1000.0	ФНЧ	1 🔶 F (	ср., Гц 🔄		(::::) 1000.0	
ФВЧ 1 ↓ F ср., Гц селение	() 1000.0	∏ФВЧ	1 🔶 F (	ср., Гц 🖂 🔤		(::::) 1000.0	
Огибающая		Огибающая					
Частотная коррекция Характ, час	т. коррекции Wb 🗸	Ц Частотная і	коррекция	Характ, час	ст. коррекции	Wb	$\sim$
Долеокт, фильтрация Доля 1/1	Ср. геом. частота. Гц	Долеокт. ф	ильтрация	Доля 1/1 🗸	Ср. геом. частот	а, Гц	~
Плейств резонанс Есобств Ги	1000.0	Действ. рез	онанс Есобе	тв. Пи		1000.0	
			1 0000	Лекр		0.5	
	0.3	Kannar an		- 10.0		0.3	
Коррек. сеисмометра F0, Гц 10.0	F1, F4 1.00 h 1.00	Коррек. сеи	смометра F0,	, Гц 10.0	F1, Гц 1.00	h 1.00	
Частота = 0.00 Гц ЛАЧХ Вибр	оскорость = -24 дБ	Част	гота = 0.00 Гц	ЛАЧХ Виб	роперемещени	ie = -14 дБ	
<b>4</b> 20		4 J					
¥ 10		¥ 6					
		<u>Ч</u> 100					
-70 0.003052 0.1	1 10 50	0.003	3052	0.1	1	10	50
	Частота, Гц					Частота,	Γц

Рис. А.10 Настройка каналов Фильтра в программе «Фильтрация сигналов»

При необходимости выделения части сигнала в заданной полосе частот следует воспользоваться функциями «ФНЧ» и «ФВЧ», активировав соответствующие ячейки в программе «Фильтрация сигналов» (Рис. А.11).



Рис. А.11 Включение функций «ФНЧ» и «ФВЧ» в программе «Фильтрация сигналов»

В результате создаются виртуальные каналы фильтра (Рис. А.12), доступные для программ из состава ПО ZETLAB, используемые для регистрации и обработки сигналов.

Время ZETServer	– 🗆 🗙
Количество каналов ZETServer Время старта ZETServer Глобальное время ZETServer	10 02.09.2021 09:50:04 13:38.5
🖃 🚛 Мой компьютер	
□ ZET 7152-N VER.3 № 170034	8
Accel-X (20)	13:36.6
Accel-Y (21)	13:36.6
Accel-Z (22)	13:36.6
Velocity-X (24)	13:36.5
Velocity-Y (25)	13:36.5
Velocity-Z (26)	13:36.5
Recorder (41)	13:37.0
GPS (45)	13:36.0
🖃 🌉 Программа filtrdiff	2
Виброскорость	13:36.6
Виброперемещение	13:36.6

Рис. А.12 Виртуальные каналы Фильтра в программе «Время ZETServer»